



NORMAS COMPLEMENTARES PARA MUDANÇA DE CURSO

1 - CURSO

ENGENHARIA ELETRÔNICA E DE COMPUTAÇÃO – INTEGRAL

2 - DATA DO PROCESSO DE SELEÇÃO

21 de fevereiro de 2013

3 - LOCAL DO PROCESSO DE SELEÇÃO

Escola Politécnica – Prédio do Centro de Tecnologia – Auditório do Bloco D
– Sala 220

4 - HORÁRIO DO PROCESSO DE SELEÇÃO

12 horas

5 - DESCRIÇÃO DAS ETAPAS DO PROCESSO DE SELEÇÃO

O candidato deverá ter cursado, com aprovação, as disciplinas de Cálculo Diferencial e Integral I, Cálculo Diferencial e Integral II e Física I e/ou disciplinas equivalentes.

Os candidatos com inscrição deferida serão submetidos a um exame de seleção de caráter eliminatório, composto por 01 prova de Cálculo e 01 prova de Física, realizadas em um mesmo dia, com duração máxima de 3 (três) horas

6 - PROGRAMAS / ASSUNTOS

Cálculo Diferencial e Integral

Números reais - valor absoluto e desigualdades. Funções. Funções elementares e seus gráficos. Equações de uma reta no plano. Definição de limites. Teoremas sobre limites. Limites unilaterais. Continuidade. Teoremas sobre continuidade: soma, diferença, produto, quociente, composta e o teorema do Valor Intermediário. Limites infinitos e assíntotas verticais. Limites no infinito assíntotas horizontais. Derivada. Reta tangente ao gráfico da função. Definição de derivada. Derivadas laterais. Relação existente entre diferenciabilidade e continuidade. Regras de derivação: somas, produtos, quocientes e potências inteiras de funções. Aplicações de derivadas. Teorema de Rolle, teorema do valor médio e teorema do valor médio de Cauchy. Regra de L'Hospital. Funções crescentes e decrescentes. Derivadas de ordem superior. Concavidade. Esboço de gráficos. Notação de Leibnitz. Velocidade e aceleração. Diferenciação implícita e taxas relacionadas. Derivada de potências com expoente racional. Extremos relativos: teste de derivada primeira e teste de derivada segunda.



Equações diferenciais ordinárias de primeira ordem: Definição, resolução com separação de variáveis; fator integrante, definição e resolução de equações diferenciais lineares não homogêneas; modelos matemáticos envolvendo equações diferenciais. Equações diferenciais ordinárias lineares de segunda ordem com coeficientes constantes: definição; estudo das equações diferenciais homogêneas; estudo das equações diferenciais não homogêneas e o método dos coeficientes a determinar; modelos matemáticos relacionados com equações diferenciais lineares de segunda ordem. Curvas e vetores no plano: definição de funções vetoriais; equações paramétricas das principais curvas: reta, parábola, elipse, hipérbole e círculo; derivadas de funções vetoriais: vetor velocidade e vetor aceleração; comprimento do arco. Vetores no espaço tridimensional e geometria analítica: coordenadas de vetores no espaço tridimensional; retas e planos; cilindros e superfícies de revolução; superfícies quádricas.

Bibliografia:

Leithold – Cálculo com Geometria Analítica- Vol. I e II
Simmons- Cálculo com Geometria Analítica- Vol. I e II
Al Shenk- Cálculo com Geometria Analítica- Vol. I e II

Física

Introdução. Vetores. Velocidade e Aceleração Vetoriais. Os Princípios da Dinâmica. Aplicação das Leis de Newton. Trabalho e Energia Mecânica. Conservação da energia. Momento Linear. Colisões. Rotação e Momento Angular. Dinâmica de Corpos Rígidos. Força que varia inversamente ao quadrado da distância (gravitação).

Oscilações. Oscilações amortecidas e forçadas. Ondas. Som. Flúidos. Temperatura. Calor. 1ª Lei da Termodinâmica. Propriedades dos Gases. A Segunda Lei da Termodinâmica. Teoria Cinética dos Gases. Transferência de Calor e de Massa.

Bibliografia:

Mecânica – Berkeley
Newtoniano Mechanics – AP French
Física I (vol.I)- M.S. Alonso e E.S.F.
Física I (vol.I) e Física II – R. Resnick e D. Halliday
Física I (vol.I) e Física II – P.A.Tipler
Oscillations and Waves – AP French